

Strojový kód a data

4. Přednáška

ISA

J. Buček, R. Lórencz

Obsah přednášky

- Násobení a dělení v počítači
- Základní cyklus počítače
- Charakteristika třech základní typů ISA (střadačová, zásobníková a s univerzálními registry)
- Střadačově orientovaná ISA s absolutní a indexovou adresací
- Charakteristika dnešních střadačově orientovaných ISA (mikrořadiče atd.)
- Charakteristika zásobníkově orientované ISA (příklady, T800, JVM, .NET atd.)

Násobení v počítači (2)

nezáporná celá čísla, dvojková soustava

Máme spočítat $C = A * B$. Mějme registry A, B, C1, C0

1. Vynuluj C1 ($C1 = 0$)
2. Posuň B doprava
3. Vypadla 1?
 - ANO $C1 = C1 + A$
 - NE nic
4. Posuň C1 doprava, přitom zasuň přenos ze sčítání
5. Posuň C0 doprava, přitom zasuň, co vypadlo z C1
6. Všechny bity B zpracovány?
 - NE jdi na 2.
 - ANO výsledek je $C = (C1, C0)$. Konec.

Kolik bitů pro A, B, C? Proč máme C1, C0? Proč nemusíme nulovat C0?

Dělení v počítači (1)

$A : B = 27 : 5 = ?$, zbytek ?

$$\begin{array}{r}
 11011 : 00101 = 101 \\
 - 101 \\
 \hline
 111 \\
 - 101 \\
 \hline
 010
 \end{array}$$

Kde začneme odčítat?

$$\begin{array}{r}
 000011011 : 00101 = 00101 \\
 - 00101 \\
 \hline
 00101 \quad \downarrow \downarrow \\
 - 00101 \\
 \hline
 0000111 \\
 - 00101 \\
 \hline
 00101 \\
 - 00101 \\
 \hline
 00010
 \end{array}$$

		A								
	B=	0	0	1	0	1				
0	R=	0	0	0	0	1	1	0	1	1
0	R=	0	0	0	1	1	0	1	1	0
1	R=	0	0	1	1	0	1	1	0	0
	R-B=	0	0	0	0	1				
0	R=	0	0	0	1	1	1	0	0	0
1	R=	0	0	1	1	1	0	0	0	0
	R-B=	0	0	0	1	0				

Dělení v počítači (2)

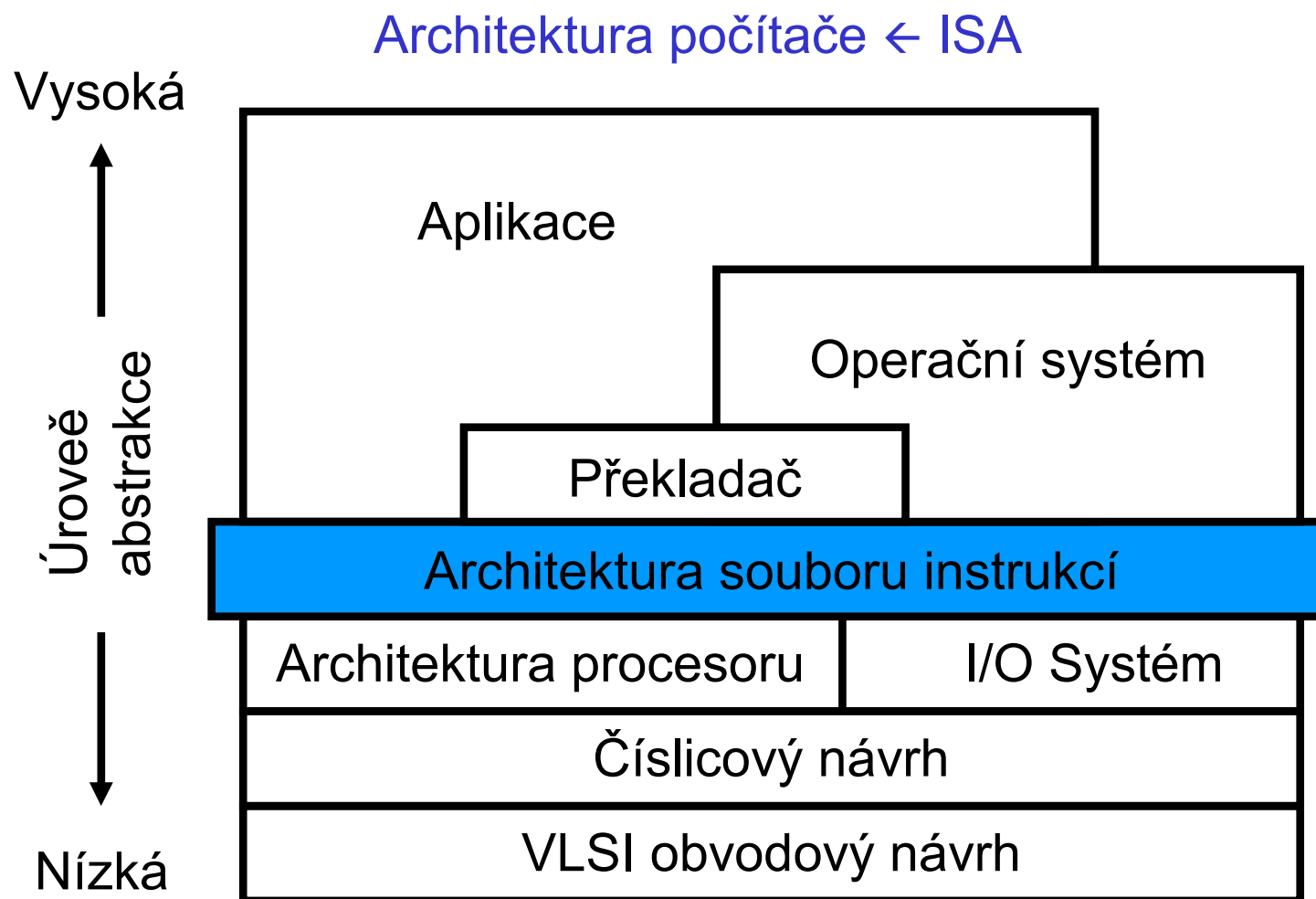
nezáporná celá čísla, dvojková soustava

Máme spočítat $A : B = Q$, zb. R . Mějme registry A , B , Q , R

1. Vynuluj R ($R = 0$)
2. Posuň A doleva
3. Posuň R doleva, přitom zasuň, co vypadlo z A
4. Porovnej: $R \geq B$?
 - ANO $R = R - B$, bit podílu = 1
 - NE bit podílu = 0
5. Posuň Q doleva, přitom zasuň bit podílu z 4.
6. Všechny bity A zpracovány?
 - NE jdi na 2.
 - ANO podíl je Q , zbytek je R . Konec.

Kolik bitů pro A , B , Q , R ? Proč nemusíme nulovat Q ? Jaký je rozdíl mezi porovnáním a odečtením? **Více viz X36JPO (příští sem.), X36ARI (mag.)**

Architektura souboru instrukcí - ISA opakování (1)



Architektura souboru instrukcí - ISA opakování (2)

Zahrnuje

- Typy a formáty instrukcí, instrukční set
- Datové typy, kódování a reprezentace, způsob uložení dat v paměti
- Módy adresování paměti a přístup do paměti dat a instrukci
- Mimořádní stavy

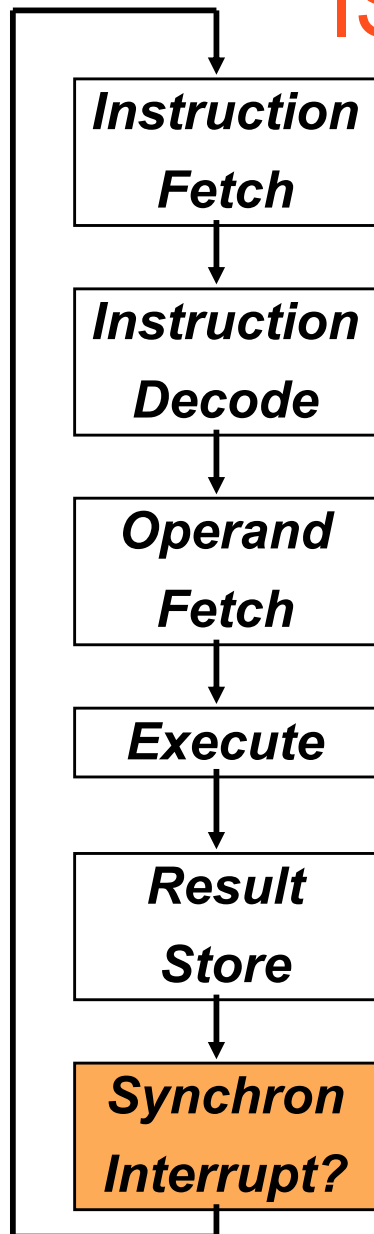
Umožňuje

- Abstrakce (výhoda – různé implementace stejné architektury)
- Definice rozhraní mezi nízko-úrovňovým SW a HW
- Standardizuje instrukce, bitové vzory strojového jazyka

Vlivy na vývoj architektur souboru instrukcí (ISA)

- Technologie výroby procesoru
- Operační systém
- Aplikace
- Programovací jazyky

ISA: Co musí být definováno? (3)



Kódování instrukcí

- Jak se instrukce dekóduje?

Umístění operandů

- Kolik explicitních operandů je v instrukci pro ALU?
- Jak jsou operandy umístěny v paměti?
- Který operand může být v paměti?

Typy dat a velikosti operandů

Operace v ISA

- Které jsou podporovány ?

Umístění výsledku

Výběr další instrukce

- Skoky, volání podprogramů, návraty

ISA: Základní třídy (4)

Akumulátorově orientovaná ISA (1 registr):

1 operand ADD A $\text{acc} \leftarrow \text{acc} + \text{mem}[A]$
 ADD (A + IX) $\text{acc} \leftarrow \text{acc} + \text{mem}[A + \text{IX}]$
 IX je **indexovací registr**

Zásobníkově orientovaná ISA

0 operandů ADD $\text{stack}(\text{top} - 1) \leftarrow \text{stack}(\text{top}) + \text{stack}(\text{top} - 1)$
 top --

ISA orientovaná na univerzální registry (reg. pro všeobecné použití) (GPR = General Purpose Registers):

2 operandy ADD A B $\text{EA}(A) \leftarrow \text{EA}(A) + \text{EA}(B)$

3 operandy ADD A B C $\text{EA}(A) \leftarrow \text{EA}(B) + \text{EA}(C)$

EA ... Efektivní adresa (určuje registr, nebo operand v paměti)

Akumulátorově orientovaná ISA s absolutní adresací

- nejstarší ISA (1949-60) – vyvinula se z kalkulaček

LOAD A	$\text{acc} \leftarrow \text{mem}[A]$
STORE A	$\text{mem}[A] \leftarrow \text{acc}$
ADD A	$\text{acc} \leftarrow \text{acc} + \text{mem}[A]$
SUB A	$\text{acc} \leftarrow \text{acc} - \text{mem}[A]$
...	
SHIFT LEFT	$\text{acc} \leftarrow 2 \times \text{acc}$
SHIFT RIGHT	$\text{acc} \leftarrow \text{acc} / 2$
JUMP A	$\text{PC} \leftarrow A$
JGE A	if $(0 \leq \text{acc})$ then $\text{PC} \leftarrow A$
LOAD ADDR X	načtení adresy operandu X do acc
STORE ADDR X	uložení adresy operandu X z acc

Typicky méně než 24 instrukcí! Hardware byl velmi drahý.

Akumulátorově orientovaná ISA s absolutní adresací

Práce s polem: **sebemodifikující program**

$$C_i \leftarrow A_i + B_i$$

$$-N \leq i < 0$$

LOOP: LOAD I
 JGE DONE
 ADD ONE
 STORE I
F1: LOAD A
F2: ADD B
F3: STORE C

LOAD ADDR F1
ADD ONE
STORE ADDR F1
LOAD ADDR F2
ADD ONE
STORE ADDR F2
LOAD ADDR F3
ADD ONE
STORE ADDR F3
JUMP LOOP

DONE: HLT

Potřebuje společnou paměť pro program a data \Rightarrow **von Neuman**.

Všechny proměnné uloženy v paměti.
Konstanta "1" je také v paměti.

Jedna iterace :

17 instrukcí (14 režie cyklu)

10 načtení operandů (8 režie)

5 uložení (4 režie)

Veliká režie cyklu

(zejm. modifikace adres) !

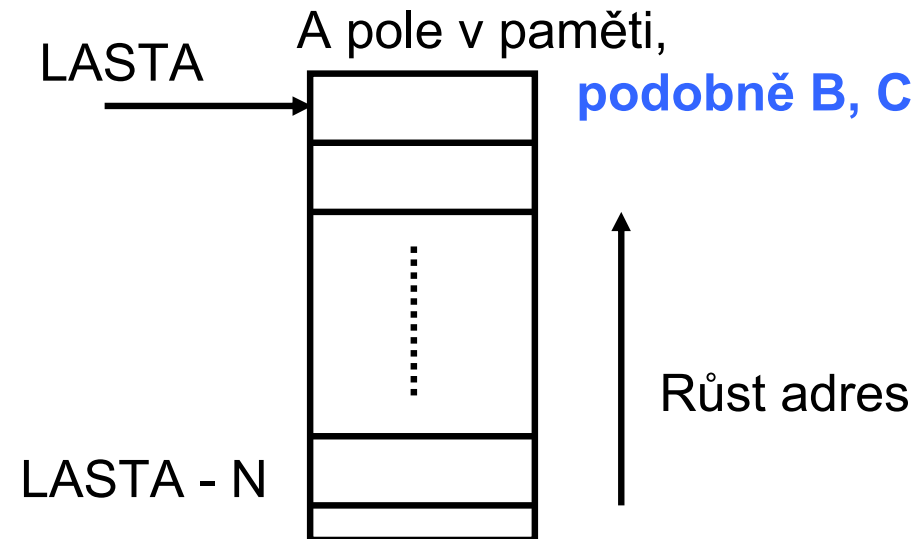
Cykly s indexovacími registry

$$CI \leftarrow AI + BI$$

$$-N \leq I < 0$$

```

LOADi "-N", IX
LOOP: JZi DONE, IX
      LOAD LASTA, IX
      ADD LASTB, IX
      STORE LASTC, IX
      JUMP LOOP
DONE: HLT
  
```



(Konstanta $-N$ je uložena v paměti na adrese " $-N$ "; IX obsahuje proměnnou I)

Program nemění sám sebe. Větší efektivita je zřejmá.
Cenou jsou delší instrukce (1-2 bity k určení indexregistru).

Akumulátorově orientovaná ISA - dnes

Z indexovacích registrů se vyvinuly **speciální registry pro nepřímou adresaci**, zvláštním typem je **stack pointer** (ukazatel na vrchol zásobníku).

Procesory také zahrnují **pracovní registry** (tzv. **zápisníková paměť**).
Toto pole snižuje četnost přístupů do paměti.

Implicitním operandem ALU je **vždy akumulátor** (druhý operand může být v registrech nebo v paměti).

Použita v prvních mikroprocesorech: 4004, 8008, 8080, 6502,...

Dnes použita v některých mikrokontrolérech: 8051, 68HC11, 68HC05, **DOP** ...

**ISA X86 představena jako „ISA s více akumulátory...“
=> s nástupem i386 upravena na GPR.**

Akumulátorově orientovaná ISA - shrnutí

Výhody:

- jednoduchý HW
- minimální vnitřní stav procesoru \Rightarrow rychlé přepínání kontextu
- krátké instrukce (záleží na typu druhého operandu)
- jednoduché dekódování instrukcí

Nevýhody:

- častá komunikace s pamětí (dnes problém)
- omezený paralelismus mezi instrukcemi

Není náhodou, že tento typ ISA byl populární v 50. a 70. letech - hardware byl drahý, paměť byla rychlejší než CPU.

Zásobníkově orientovaná ISA (1)

Využití „zásobníku“ při vykonávání programu :

- Vyhodnocení výrazů
- Vnořená volání podprogramů
 - předávání návratové adresy a parametrů
 - lokální proměnné

Známým příkladem byl **Burroughs B5000**, 1960

- počítač navržený k podpoře jazyka **ALGOL 60**.
- vyhodnocení výrazů podporoval **hardwarový zásobník**

Zásobníkově orientovaná ISA (3)

HW zásobník je součástí CPU \Rightarrow malý (N registrů)

ALE

Teoreticky je zásobník **nekonečný** \Rightarrow

- N položek nejvýše na zásobníku je v CPU (HW zásobník)
- Zbytek se emuluje v **hlavní paměti**.
- Přenos mezi HW zásobníkem a pamětí řeší automaticky HW (***Stack Spilling*** – přelévání zásobníku)
- Přenos se provádí při **přetečení** nebo **podtečení** HW zásobníku.

Zásobníkově orientovaná ISA – příklad (4)

Mějme 2-registrový HW zásobník

Příklad : $(a + b * c) / ((a + d * c) - e)$

Program v postfixovém zápisu: $a b c * + a d c * + e - /$

Program	Zásobník	Přístupy do paměti
PUSH a	R0	a
PUSH b	R1 R0	b
PUSH c	R2 R1 R0	c, ss
MUL	R1 R0	sf
ADD	R0	
PUSH a	R1 R0	a
PUSH d	R2 R1 R0	d, ss
PUSH c	R3 R2 R1 R0	c, ss
MUL	R2 R1 R0	sf
ADD	R1 R0	sf
PUSH e	R2 R1 R0	e, ss
SUB	R1 R0	sf
DIV	R0	

**Celkem: 7 načtení operandu
+ 4 přelévání zásobníku (ss)
+ 4 čtení ze zásobníku (sf)**

**Proměnné a a c se vždy
čtou dvakrát
(nezávisle na velikosti
HW zásobníku) !**

Stejný příklad pro GPR (Load/Store) ISA

4 registry by měly stačit

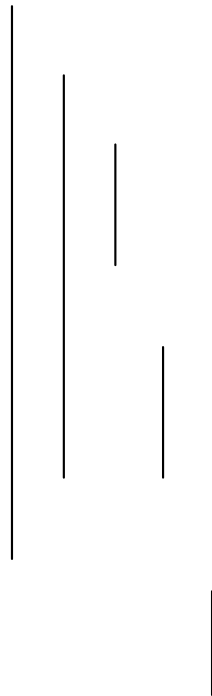
Výraz: $(a + b * c) / ((a + d * c) - e)$

```

LOAD R0, a
LOAD R1, c
LOAD R2, b
MUL  R2, R1
ADD  R2, R0
LOAD R3, d
MUL  R3, R1
ADD  R3, R0
LOAD R0, e
SUB  R3, R0
DIV  R2, R3

```

a c b d e



Potřeba pouze **5 čtení operandů**
(porovnejte se 7)

- Kódování instrukcí je **delší**
- Kompilátor je složitější
- Alokace registrů eliminuje zásobník pro vyhodnocení výrazu (je potřeba analýza využití proměnných, záleží na pořadí instrukcí)
- **HW zásobník není potřeba**
- **Alokace registrů je NP-těžký problém**

Zásobníkově orientované ISA (5)

Závěr – většinou vyhynuly před rokem 1980

Výhody:

- jednoduchá a efektivní adresace operandů
- krátké instrukce
- vysoká hustota kódu (krátké programy)
- jednoduché dekódování instrukcí
- neoptimalizující překladač se dá snadno napsat

Nevýhody:

- nelze náhodně přistupovat k lokálním datům
- zásobník je sekvenční (omezuje paralelismus)
- přístupy do paměti je těžké minimalizovat

Zásobníkově orientované ISA (6)

Po roce 1980

Inmos Transputers (1985 – 1996)

- navrženy k podpoře efektivního paralelního programování pomocí paralelního programovacího jazyka **Occam**
- **Inmos T800** byl v druhé polovině 80. let nejrychlejší 32-bitový CPU
- zásobníkově orientovaná ISA zjednodušila implementaci
- **podpora pro rychlé přepínání kontextu**

Forth machines

- Forth je zásobníkově orientovaný jazyk
- používá se v řídicích a kybernetických aplikacích
- několik výrobců (Rockwell, Patriot Scientific)

Intel x87 FPU

- nepříliš dobře navržený zásobník pro vyhodnocování FP výrazů
- překonán architekturou SSE2 FP v Pentiu 4

Java Virtual Machine, .NET

- navržen pro **SW emulaci** (podobně jako **PostScript**)
- Sun PicoJava a další HW implementace

Vývoj ISA – Historický pohled

